

暑培-Unity3D

SAST

2023 年 8 月 5 日

目录

- 1 Unity 坐标系统
 - 绝对坐标与相对坐标
 - 旋转
- 2 材质
 - 网格
 - 纹理
 - 渲染器与碰撞体
 - 具体实现
- 3 相机
 - 透视相机
 - 正交相机

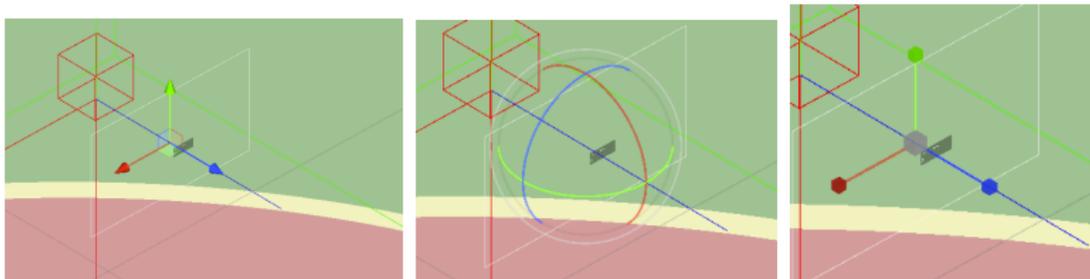
当前进度

- 1 Unity 坐标系统
 - 绝对坐标与相对坐标
 - 旋转
- 2 材质
 - 网格
 - 纹理
 - 渲染器与碰撞体
 - 具体实现
- 3 相机
 - 透视相机
 - 正交相机

基本概念

Unity 以物件的中心坐标、旋转和缩放唯一确定其各个顶点的位置，存放在 Transform 类里。

- 中心坐标：三维矢量 (.position)。
- 旋转：四元数 (.rotation)。
- 缩放：三维数组 (.lossyscale)。* 建议用相对缩放处理



绝对坐标

对于每个场景，Unity 定义了一个世界坐标系。

类比：经度、纬度的概念。

操作方式：

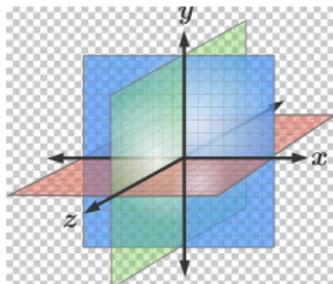
```
// 读
```

```
Vector3 glob_pos = gameobj.transform.position;
```

```
// 写
```

```
gameobj.transform.position = (Vector3) ...;
```

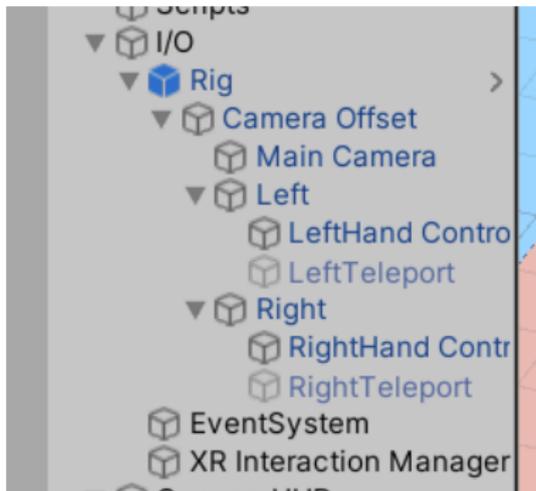
需要注意的是，纵向坐标被表示为 y 轴，而与之垂直的平面是 xOz 。



相对坐标

GameObject 嵌套

Unity 可以在一个 GameObject 内嵌套多个其他 GameObject



相对坐标

GameObject 嵌套

Unity 可以在一个 GameObject 内嵌套多个其他 GameObject

相对坐标，指的是该字段记录的坐标，是相对父物件的坐标，那就是把坐标系设置在父物件的坐标。使用方法：

```
// 读  
Vector3 local_pos = gameobj.transform.localPosition;  
// 写  
gameobj.transform.localPosition = (Vector3) ...;
```

本质上就是在 Transform 类有关字段前面加上 local。
类似的有相对旋转、相对缩放，概念也差不多，本质上就是一些矩阵运算的技巧。

平移

设平移量为 \vec{v} , 则

$$\vec{x}' = \vec{x} + \vec{v}$$

代码实现:

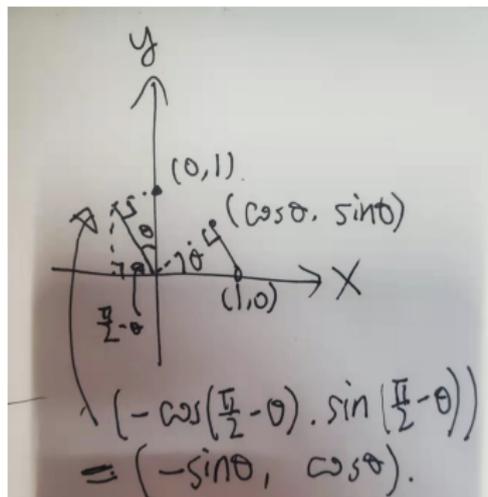
```
transform.Translate(v);
```

请注意: Translate 函数有个可选参数, 选择平移相对的坐标系。

旋转的表示

二维平面下的旋转：

对于平面的标准坐标系，其基向量为 $\vec{e}_1 = \langle 1, 0 \rangle$, $\vec{e}_2 = \langle 0, 1 \rangle$.



$$\text{Rot}(\theta) = \begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix}$$

三维空间的旋转

- 绕 z 轴:

$$\begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta & 0 \\ \sin \theta & \cos \theta & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

- 绕 y 轴:

$$\begin{bmatrix} \cos \theta & 0 & -\sin \theta \\ 0 & 1 & 0 \\ \sin \theta & 0 & \cos \theta \end{bmatrix}$$

- 绕 x 轴:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos \theta & -\sin \theta \\ 0 & \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix}$$

- 如何便捷的表示绕任意轴旋转呢？

四元数

游戏引擎普遍用四元数做旋转运算，原因有二：

- ① 轴、角表示很容易被转化为四元数。
- ② 可以有效避免在运算过程出现万向节死锁 (Gimbal Lock) 的问题。

设有单位旋转轴为 \vec{u} ，以右手定则决定的旋转角度为 θ ，则

$$\vec{q} = \cos(\theta/2) + \vec{u} \sin(\theta/2)$$

如果要旋转某个点 \vec{x} ，可以用这种方法：

$$\vec{x}' = \vec{q} \vec{x} \vec{q}^*$$

理解起来很抽象，其实可以类比复平面上的旋转：

$$\exp(i\theta) = \cos \theta + i \sin \theta$$

旋转的做法

对一般人而言，由于理解四元数过于复杂，可以直接利用 Unity 提供的接口进行操作。

```
transform.RotateAround(point, axis, angle);
```

- point: 旋转轴穿过的点。
- axis: 旋转轴。
- angle: 旋转角。

当前进度

- 1 Unity 坐标系统
 - 绝对坐标与相对坐标
 - 旋转
- 2 材质
 - 网格
 - 纹理
 - 渲染器与碰撞体
 - 具体实现
- 3 相机
 - 透视相机
 - 正交相机

网格

计算机对立体物件的表示：

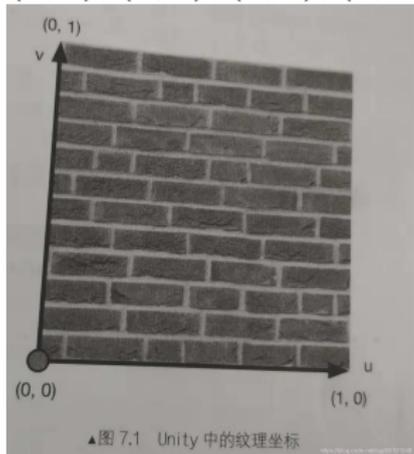
- ① 列出该物件的所有顶点。
- ② 按实际需要把这些顶点连成多个三角形。
- ③ 对各个三角形贴上纹理。
- ④ 计算各个三角形的光照属性（可选）。

例子：(obj 文件) 表示单个方块

```
v -1 -1 -1  
v 1 -1 -1  
v -1 1 -1  
v 1 1 -1  
...  
f 1 3 4  
...
```

纹理映射

好比你拿着高达贴纸贴在模型上面。
我们假设那张图能连续表示，放在二维平面上四个角落为 $(0, 0)$, $(0, 1)$, $(1, 1)$, $(1, 0)$ 。



对 Mesh 类修改 `mesh.uvs` 数组即可。

网格渲染器

Mesh Renderer，配合 Mesh Filter 使用，可以在场景把网格绘制出来。

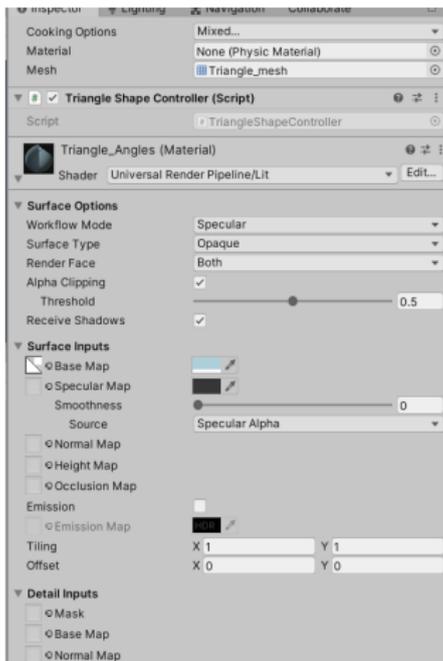
对于没有贴材质的网格，Unity 显示物体为紫色。

网格碰撞体

既然网格可以定义物体表面，那就说明其可以用这些表面是否出现相交的情况，判断两个物体间是否出现碰撞。

对物体挂接 MeshCollider，可以在脚本复写 OnCollisionEnter() 函数，实现对物体碰撞的探测。

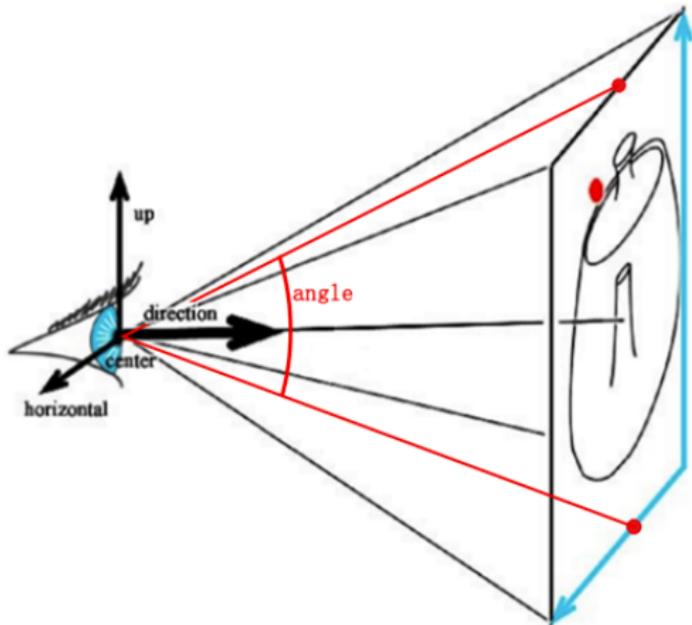
Unity 材质控制



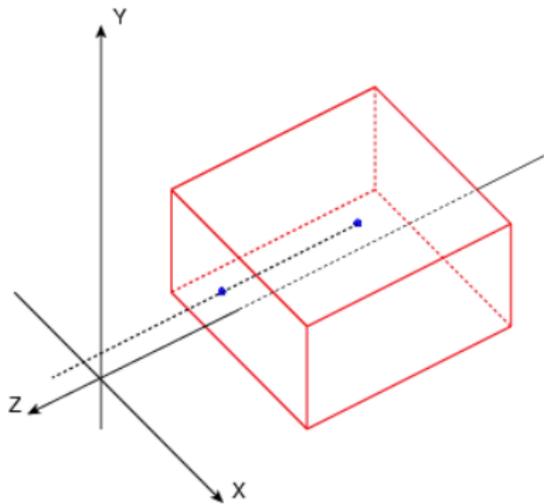
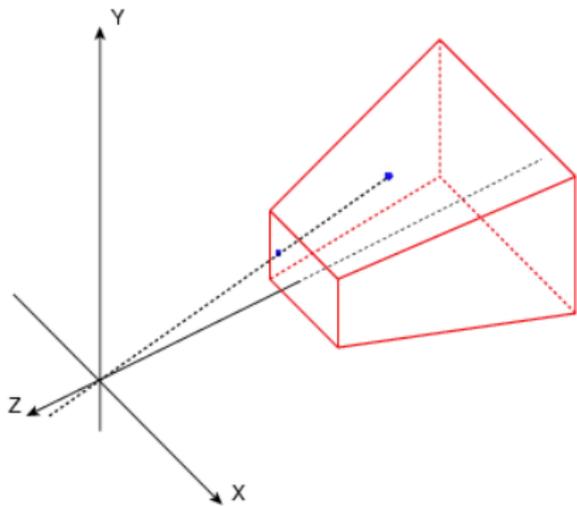
当前进度

- 1 Unity 坐标系统
 - 绝对坐标与相对坐标
 - 旋转
- 2 材质
 - 网格
 - 纹理
 - 渲染器与碰撞体
 - 具体实现
- 3 相机
 - 透视相机
 - 正交相机

透视相机



正交相机



目录

- 1 Unity 坐标系统
 - 绝对坐标与相对坐标
 - 旋转
- 2 材质
 - 网格
 - 纹理
 - 渲染器与碰撞体
 - 具体实现
- 3 相机
 - 透视相机
 - 正交相机

结束